Port	Pin Funktion	Anschluss
PORTA	0 AD0	JOY1
PORTA	1 AD1	JOY2
PORTA	2 AD2	JOY3
PORTA	3 AD3	JOY4
PORTA	4 AD4	JPMOT5
PORTA	5 AD5	JPMOT7
PORTA	6 AD6	JP2
PORTA	7 AD7	intern
PORTB	0 SS	UNI1
PORTB	1 SCK	UNI2/ISP
PORTB	2 MOSI	UNI3/ISP
PORTB	3 MISO	UNI4/ISP
PORTB	4 OC0	UNI5
PORTB	5 OC1A	UNI6
PORTB	6 OC1B	UNI7
PORTB	7 OC1C/OC2	
PORTC	0 nichts	KEY1
PORTC	1 nichts	KEY2
PORTC	2 nichts	KEY3
PORTC		KEY4
PORTC	3 nichts	KEY5
	4 nichts	
PORTC	5 nichts	KEY6
PORTC	6 nichts	KEY7
PORTC	7 nichts	KEY8
PORTD PORTD	0 SCL 1 SDA	I2C I2C
PORTD	2 RXD1	RS232
PORTD	3 TXD1	RS232
PORTD	4 nichts	JPMOT1
PORTD	5 nichts	JPMOT2
PORTD	6 T1	JPMOT3
PORTD	7 T2	JPMOT4
PORTE	0 RXD0	intern
PORTE	1 TXD0	intern
PORTE	2 XCK0	intern
PORTE	3 OC3A	JPMOT6
PORTE	4 OC3B	JPMOT8
PORTE	5 OC3C	intern
PORTE	6 T3/INT6	JOY5
PORTE	7 INT7	JOY6
PORTF	0 ADC0	LCD1
PORTE	1 ADC1	LCD2
PORTF	2 ADC2	LCD3
PORTF	3 ADC3	LCD4
PORTE	4 ADC4	LCD5
PORTF	5 ADC5	LCD6
PORTF	6 ADC6	LCD7
PORTF	7 ADC7	LCD8
PORTG	0 WR	intern
PORTG	1 RD	intern
PORTG	2 ALE	intern
PORTG	3 TOSC2	JOY7/JP1
PORTG	4 TOSC1	JOY8/JP1

## Tabelle1

## Maussensor

· <del>-</del>	
0	MAUSSENSOR1
1	MAUSSENSOR2
2	MAUSSENSOR3
3	MAUSSENSOR4
4	MAUSSENSOR5
5	MAUSSENSOR6
6	MAUSSENSOR7
7	MAUSSENSOR8
8	MAUSSENSOR9
9	MAUSSENSOR10

Tabelle1

Verwendung	Тур	Startwert
Digitaler Taster am Kicker	Eingang	Pollup
Kicker IN 1	Ausgang	Low
Kicker IN 2	Ausgang	Low
Kicker AN	Ausgang	Low
nicht belegt	Ausgang	Low
nicht belegt	Ausgang	Low
frei	Ausgang	Low
Funkmodul rssi(Signalstärke)	Eingang	
Motor 3 IN 2	Ausgang	Low
Motor 3 IN 1	Ausgang	Low
Dribbler IN 1	Ausgang	Low
Dribbler IN 2	Ausgang	Low
nicht belegt	Ausgang	Low
PWM Motor 3	Ausgang	Low
nicht belegt	Ausgang	Low
PWM Dribbler	Ausgang	Low
Entfernungsensor 0°	Ausgang	Low
Entfernungsensor 90°	Ausgang	Low
Entfernungsensor 180°	Ausgang	Low
Entfernungsensor 270°	Ausgang	Low
Maussensor 135° SDIO	Input	LOW
Maussensor 135° SCK	Ausgang	Low
Maussensor -135° SDIO	Input	LOW
Maussensor -135° SCK	Ausgang	Low
I2C	Ausgang	LOW
12C		
Serielle Schnittstelle zum Computer – empfangen	Eingang	
Serielle Schnittstelle zum Computer – sende	Ausgang	Low
Motor 1 IN 2	Ausgang	Low
Motor 1 IN 1	Ausgang	Low
Motor 2 IN 1	Ausgang	Low
Motor 2 IN 2	Ausgang	Low
Funkmodul empfangen	Eingang	LOW
Funkmodul senden	Ausgang	Low
Auf Low setzen wenn Empfangsbereit für Daten vom Funkmodul		Low
PWM Motor 1	Ausgang	Low
PWM Motor 2	Ausgang	Low
Ist Low wenn Funkmodul frei zum senden	Eingang	LOW
frei	Ausgang	Low
frei	Ausgang	Low
Ballsensor 1	Eingang	Pollup
Ballsensor 2	Eingang	Pollup
Ballsensor 3	Eingang	Pollup
		-
Ballsensor 4 Ballsensor 5	Eingang	Pollup
	Eingang	Pollup
Ballsensor 6	Eingang	Pollup
Ballsensor 7	Eingang	Pollup
Ballsensor 8	Eingang	Pollup
LCD GND und Licht Kathode geschaltet über Transistor	Ausgang	High
JP1 GND geschaltet über Transistor	Ausgang	High
Beeper	Ausgang	Low
frei	Ausgang	Low
frei	Ausgang	Low

## Tabelle1

VCC +5V
ADNS SDIO
nicht belegt
ADNS SCK
nicht belegt
nicht belegt
CNY(nicht belegt)
CNY(nicht belegt)
CNY Stromversorgung(nicht belegt)
GND